

Centre robotique et équipement Lely



Parmi les leaders de son industrie, la division Agriculture se démarque par la **qualité et la diversité des produits** et services offerts aux producteurs agricoles.

LE POUVOIR D'AGIR ET DE S'ENRICHIR ENSEMBLE

Entreprise coopérative de
7 000 membres

Plus de **600 employés**

5 divisions : Agriculture,
Machinerie, Rénovation,
Transport et Énergie

Chiffre d'affaires de **plus de
250 millions** de dollars

Notre entreprise en pleine expansion veut agrandir son équipe et recherche une personne afin de combler un nouveau poste.

Technicien en installation et maintenance

Sous la responsabilité du coordonnateur et du chef d'équipe la personne titulaire du poste devra effectuer des activités reliées à l'installation, l'entretien et à la réparation des équipements agricoles. Assurer leur maintenance préventive et curative et travailler avec l'équipe en place dans les différents projets de robotisation, d'installations d'équipements et de mise en route.

Profil recherché :

- Vous êtes polyvalent, autonome et faites preuve d'initiative.
- Vous possédez une bonne dextérité manuelle
- Votre habilité à souder et vos connaissances mécaniques seront considérées comme des atouts
- 1 à 3 ans d'expérience dans l'installation, la maintenance et la réparation d'équipements
- Expérience dans le domaine agricole, un atout
- Vous êtes reconnu pour votre sens des responsabilités.

Nous vous proposons un poste évolutif, dans un environnement à la fine pointe technologique, avec des formations régulières. Vos talents relationnels, vos sens du résultat et du service client vous distingueront comme le professionnel que nous attendons. Pour soumettre votre candidature, veuillez faire parvenir votre curriculum vitae à :

Groupe coopératif Dynaco
205, avenue Industrielle, bureau 200
La Pocatière (Québec) G0R 1Z0
Courriel : ressources.humaines@dynaco.coop
www.dynaco.coop

Joignez-vous à notre équipe! Nos valeurs : éthique, responsabilisation,
esprit d'équipe, souci de la performance, respect.